Dans tout ce chapitre, on utilisera :

```
import numpy as np
import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
```

Vocabulaire des statistiques :

Soit Ω un ensemble appelé **population**. Ces éléments sont appelés **individus**.

Le cardinal de Ω est l'**effectif** de la population.

Un **caractère** est une application X définie sur Ω .

Lorsque X est à valeurs réelles, il s'agit d'un **caractère quantitatif**.

L'ensemble des images des éléments de Ω forme une **série statistique** représentée par un vecteur

$X = [x_1, \dots, x_n]$.

1. Acquisition des données

Les données statistiques sont souvent disponibles sous forme de fichiers CSV (Comma-Separate-Value). Elles sont par exemple disponibles sur le site de l'INSEE ou sur le site data.gouv

Pour lire un fichier .csv en Python, on peut utiliser : **pd.read_csv**

Exemple : `df = pd.read_csv("Fichier.csv")` stocke dans `df` la table des données contenues dans Fichier.csv

La commande **df.head()** permet alors de visualiser les 5 premières lignes de `df`.

La fonction **df.shape** renvoie le nombre de lignes et de colonnes de `df`.

La fonction **df.count** renvoie le nombre de valeurs de chaque colonne numérique.

Dans la suite, on étudiera soit :

- _ une série statistique stockée dans le vecteur X , qu'on étudiera avec la bibliothèque `np`.
- _ un tableau statistique, stockée dans la table de données `df`, qu'on étudiera avec la bibliothèque `pd`.

2. Indicateurs de position

Moyenne empirique :

La moyenne de la série $[x_1, \dots, x_n]$ est le réel : $\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$

En Python : **np.mean(X)** ou **df.mean()**

Remarque : En probabilité : si $X \rightarrow U(\{x_1, \dots, x_n\})$, alors $E(X) = \sum_{i=1}^n x_i P(X = x_i) = \sum_{i=1}^n x_i \times \frac{1}{n} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$

On remarquera donc l'analogie entre une série statistique et une variable aléatoire qui suit une loi uniforme.

Minimum : min(X) ou **np.min(X)**

Maximum : max(X) ou **np.max(X)**

Médiane :

Principe : La médiane d'une série est un nombre m qui sépare la série en deux parties égales : il y a autant d'éléments inférieurs que d'éléments supérieurs.

En pratique : si $[x_1, \dots, x_n]$ est une série ordonnée :

_ si n est impair : $n = 2N+1$, on pose $m = x_{N+1}$

_ si n est pair : $n = 2N$, on pose $m = \frac{x_N + x_{N+1}}{2}$

En Python : **np.median(X)** ou **df.median()**

Ex :

$X = (1, 3, 4, 6, 12)$

$Y = (5, 7, 2, 3, 6, 10)$

3. Indicateurs de dispersion

Etendue : C'est l'écart entre le maximum et le minimum.

En Python : `max(X) - min(X)`

Définition : **Variance empirique / Ecart-type empirique** :

Si $x = (x_1, \dots, x_n)$, on appelle variance de x le nombre : $V(x) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2$

et écart-type de x le nombre : $\sigma(x) = \sqrt{V(x)}$

Remarque : On trouve aussi comme notation s_x pour l'écart-type, et s_x^2 pour la variance.

Propriété : **Formule de Koenig**

Soit $x = (x_i)_{1 \leq i \leq n}$ une série statistique. Alors $V(x) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i^2 - (\bar{x})^2$

Remarque :

En probabilité, si $X \rightarrow U(\{x_1, \dots, x_n\})$, alors

$$V(X) = E((X - E(X))^2) = \sum_{i=1}^n (x_i - E(X))^2 P(X = x_i) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - E(X))^2$$

On remarquera aussi l'analogie avec la formule de Huygens : $V(X) = E(X^2) - E(X)^2$.

Propriété :

Soit $x = (x_i)_{1 \leq i \leq n}$ une série statistique de moyenne $\bar{x}$, de variance $V(x)$ et d'écart-type σ_x .

Soit a et b deux réels.

Soit y la série statistique définie par : $\forall i \in \{1, \dots, n\}, y_i = a.x_i + b$.

Alors : $\bar{y} = a.\bar{x} + b$ $V(y) = a^2 V(x)$ $\sigma_y = |a| \sigma_x$

On remarquera encore une fois l'analogie avec les probabilités.

En Python :

Variance de x : `np.var(X)` ou `df.var()`

Ecart-type de x : `np.std(X)` ou `df.std()`

Quartiles :

- _ le 1^{er} quartile, noté q_1 est la première valeur de la série pour laquelle au moins 25% des valeurs de la série sont inférieures ou égales à q_1 .
- _ le 2^{ème} quartile, noté q_2 est la médiane
- _ le 3^{ème} quartile, noté q_3 est la première valeur de la série pour laquelle au moins 75% des valeurs de la série sont inférieures ou égales à q_3 .

Pour n grand, on a donc environ 25% entre le minimum et q_1 , 25% entre q_1 et la médiane, 25% entre la médiane et q_3 , 25% entre q_3 et le maximum.

Quantiles :

- _ pour $k \in \{1, \dots, 9\}$, le $k^{\text{ème}}$ décile, noté d_k , est la première valeur de la série pour laquelle au moins k dixièmes des valeurs de la série sont inférieures ou égales à d_k .
- _ pour $k \in \{1, \dots, 99\}$, le $k^{\text{ème}}$ centile, noté c_k , est la première valeur de la série pour laquelle au moins $k\%$ des valeurs de la série sont inférieures ou égales à c_k .

Ecart inter-quartile : $q_3 - q_1$

Ecart inter-décile : $d_9 - d_1$

Ecart inter-centile : $c_{99} - c_1$

En pratique, ces écarts sont plus utiles que l'étendue, car ils sont moins dépendants de quelques valeurs anormales qui peuvent apparaître dans la série statistique.

En Python : **df.describe()** renvoie le nombre d'éléments, la moyenne et l'écart-type, le minimum, le maximum et les 3 quartiles.

4. Etude de tableaux de données

Considérons une matrice A de valeurs numériques.

Les opérateurs `np.sum`, `np.cumsum`, `np.min`, `np.max`, `np.mean`, `np.median`, `np.var`, `np.std`, peuvent se commander ligne par ligne ou colonne par colonne, en remplaçant (A) par **(A,0) (résultats colonnes par colonnes)** ou par **(A,1) (résultats lignes par lignes)**.

Ex : Avec $A = \begin{pmatrix} 0 & 6 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$, c'est-à-dire `A=np.array([[0,6],[2,4]])`

`np.mean(A,0)` renvoie : (1 5) `np.mean(A,1)` renvoie : $\begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix}$

Considérons un tableau de données à plusieurs colonnes, appelées 'Colonne1', ... , 'ColonneP'.

Il est alors possible d'avoir les indicateurs d'une seule colonne, à l'aide de :

`df['NomColonne'].describe()`

On peut également commander par ordre croissante ou décroissante des valeurs d'une colonne :

`df.sort_values('NomColonne',ascending==True)`

`df.sort_values('NomColonne',ascending==False)`

5. Histogramme et boîte à moustache

Histogramme :

Soit $X = (x_1, \dots, x_n)$ une série statistique.

_ si m est un entier, **plt.hist(X,m)** commande le tracé d'un histogramme représentant la série statistique x , constitué de m classes régulières, entre le minimum et le maximum. (par défaut, m vaut 10)

_ si $C = (c_1, \dots, c_m)$ est un vecteur, **plt.hist(X, C)** commande le tracé de l'histogramme représentant la série statistique X , pour les classes $[c_1, c_2[, [c_2, c_3[\dots [c_{m-1}, c_m]$.

Remarques :

_ L'intérêt de choisir ses classes est d'avoir des bornes entières, ou des classes de longueur différentes.

_ Attention, pour une représentation en histogramme, c'est **l'aire du rectangle** qui est proportionnelle à l'effectif (et non pas la hauteur !).

_ l'option `density='True'` permet d'avoir une surface totale égale à 1. (l'aire de chaque rectangle est égale à la fréquence de la classe)

Exemple :

```
X=[7,1,5,9,14,19,22,14,7,2]
```

```
Y=[0,5,10,15,20]
```

```
plt.hist(X, Y)
```

```
plt.show()
```

Boîte à moustache (ou boîte de Tukey) :

Elle représente une série statistique par :

_ la "boîte" entre Q_1 et Q_3 (avec indication de la médiane)

_ les "moustaches" entre $Q_1 - 1.5(Q_3 - Q_1)$ et Q_1 , et entre Q_3 et $Q_3 + 1.5(Q_3 - Q_1)$

(Ou entre d_1 et Q_1 , et entre Q_3 et d_9 , par exemple).

_ en dehors, les points restants sont marqués à part.

En Python : **plt.boxplot(X)**

6. Séries avec effectifs

Si la série statistique prend un nombre fini de valeurs, et prend plusieurs fois la même valeur, il est utile de la représenter sous la forme suivante :

$(x_1, \dots, x_p)$ sont les valeurs prises (appelées **modalités**), et $(n_1, \dots, n_p)$ les effectifs de chaque modalité.

Mode : c'est la modalité dont l'effectif est le plus grand.

Fréquence : si N est l'effectif global, ($N = n_1 + \dots + n_p$), alors la fréquence de la modalité x_i est $f_i = \frac{n_i}{N}$.

Remarque :

Une fréquence est toujours comprise entre 0 et 1. Elle s'exprime souvent en %.

La somme des fréquences est égale à 1 (à comparer évidemment avec une probabilité)

Effectifs cumulés : Pour chaque x_i , on calcule l'effectif des résultats inférieurs ou égaux à x_i .

En Python, on utilise **np.cumsum** :

Si $X = [x_1, \dots, x_p]$, $\text{np.cumsum}(X) = [x_1, x_1 + x_2, \dots, x_1 + \dots + x_p]$

Fréquences cumulées : Pour chaque x_i , on calcule la fréquence des résultats inférieurs ou égaux à x_i , (à comparer à la fonction de répartition)

Si la série $(x_1, \dots, x_p)$ est ordonnée dans l'ordre croissant :

Modalités	x_1	x_2	x_3	...	x_p
Effectifs	n_1	n_2	n_3	...	n_p
Effectifs cumulés	n_1	$n_1 + n_2$	$n_1 + n_2 + n_3$	...	N
Fréquences	f_1	f_2	f_3	...	f_p
Fréquences cumulées	f_1	$f_1 + f_2$	$f_1 + f_2 + f_3$	...	1

Exemple :

Considérons une table, de colonnes 'Valeurs' et 'Effectifs'.

On suppose que la table est ordonnée dans l'ordre croissant pour la colonne 'Valeurs'.

Par exemple : M = Valeurs Effectifs

1	2
2	1
3	2
4	1
5	4

```
Eff=M['Effectifs'];print(Eff)
```

```
Effcum=np.cumsum(Eff);print(Effcum)
```

```
Freq=Eff/10;print(Freq)
```

```
Freqcum=np.cumsum(Freq);print(Freqcum)
```

renvoie :

effectifs =	effectifs cumulés =	fréquences =	fréqu cumulées =
2.	2.	0.2	0.2
1.	3.	0.1	0.3
2.	5.	0.2	0.5
1.	6.	0.1	0.6
4.	10.	0.4	1.

Diagramme en bâtons :

Si $X = [x_1, \dots, x_p]$ et $Y = [y_1, \dots, y_p]$ sont des vecteurs :

plt.bar(X, Y) trace le diagramme en barres des modalités x_i avec les effectifs (ou fréquences) y_i .

Exemple :

```
plt.bar(M['Valeurs'],M['Effectifs'])
```

```
plt.show()
```

renvoie