

Chapitre 9 : Applications linéaires

1. Applications linéaires, noyau, image

1.1 Définitions

Définition :

Soient \mathcal{E} et \mathcal{F} deux espaces vectoriels. Soit f une application de \mathcal{E} vers \mathcal{F} .

On dit que **f est une application linéaire** si :

$$\forall (X, X') \in \mathcal{E}^2, f(X + X') = f(X) + f(X')$$

$$\forall X \in \mathcal{E}, \forall \lambda \in \mathbb{R}, f(\lambda \cdot X) = \lambda \cdot f(X).$$

Remarque :

Les deux conditions peuvent être remplacées par :

$$\forall X \in \mathcal{E}, \forall X' \in \mathcal{E}, \forall \lambda \in \mathbb{R}, f(\lambda \cdot X + X') = \lambda \cdot f(X) + f(X')$$

Propriété

Soit f une application linéaire d'un espace vectoriel \mathcal{E} vers un espace vectoriel \mathcal{F} .

Alors :

$$_ f(\mathbf{0}_{\mathcal{E}}) = \mathbf{0}_{\mathcal{F}}$$

$$_ \forall n \in \mathbb{N}^*, \forall (X_1, \dots, X_n) \in \mathcal{E}^n, \forall (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^n,$$

$$f(\lambda_1 X_1 + \dots + \lambda_n X_n) = \lambda_1 f(X_1) + \dots + \lambda_n f(X_n).$$

(l'image d'une combinaison linéaire est la combinaison linéaire des images)

Principe de la démonstration :

_ la deuxième condition de la définition avec $\lambda = 0$ donne : $\forall X \in \mathcal{E}, f(0 \cdot X) = 0 \cdot f(X)$ donc $f(0) = 0$

_ la deuxième partie se démontre par récurrence

Définition :

Soit \mathcal{E} et \mathcal{F} deux espaces vectoriels.

_ une application linéaire de \mathcal{E} dans **lui-même** est appelée un **endomorphisme**.

_ une application linéaire **bijective** de \mathcal{E} sur \mathcal{F} est appelée un **isomorphisme**.

_ un **endomorphisme bijectif** de \mathcal{E} est appelée un **automorphisme**.

Exemple :

Soit $f : \begin{cases} \mathbb{R}[X] \longrightarrow \mathbb{R}[X] \\ P \longmapsto X^2 P' - P \end{cases}$. Montrer que f est un endomorphisme de $\mathbb{R}[X]$.

Attention, pour montrer que f est un **endomorphisme de \mathcal{E}** , il faut parfois montrer que $\forall X \in \mathcal{E}, f(X) \in \mathcal{E}$. (en plus de montrer la linéarité)

Autres exemples : La limite d'une suite convergente, l'intégrale d'une fonction continue sur un segment, la dérivée d'une fonction dérivable, l'espérance d'une VAR finie... sont des applications linéaires.

1.2 $\mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{F})$

Dans toute cette partie, on considère deux espaces vectoriels \mathcal{E} et \mathcal{F} .

Définition :

L'ensemble des applications linéaires de \mathcal{E} dans \mathcal{F} est noté $\mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{F})$.
L'ensemble des endomorphismes de \mathcal{E} est noté $\mathcal{L}(\mathcal{E})$.

Notation :

Notons $\mathbf{0}_{\mathcal{E}, \mathcal{F}} : \begin{cases} \mathcal{E} \longrightarrow \mathcal{F} \\ \mathbf{x} \longmapsto \mathbf{0} \end{cases}$ $\mathbf{0}_{\mathcal{E}} : \begin{cases} \mathcal{E} \longrightarrow \mathcal{E} \\ \mathbf{x} \longmapsto \mathbf{0} \end{cases}$ $\mathbf{id}_{\mathcal{E}} : \begin{cases} \mathcal{E} \longrightarrow \mathcal{E} \\ \mathbf{x} \longmapsto \mathbf{x} \end{cases}$

Propriété :

$\mathbf{0}_{\mathcal{E}, \mathcal{F}} \in \mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{F})$.

$\forall f \in \mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{F}), \forall g \in \mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{F}), f + g \in \mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{F})$. ("la somme de 2 applications linéaires est une application linéaire")

$\forall f \in \mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{F}), \forall \lambda \in \mathbb{R}, \lambda f \in \mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{F})$.

Autrement dit, $\mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{F})$ est un espace vectoriel (sous-espace vectoriel de $\mathcal{F}(\mathcal{E}, \mathcal{F})$)

Propriété :

_ $\mathbf{id}_{\mathcal{E}} \in \mathcal{L}(\mathcal{E})$ ($\mathbf{id}_{\mathcal{E}}$ est un endomorphisme de \mathcal{E})

_ soit $\mathcal{E}, \mathcal{F}, \mathcal{G}$ trois espaces vectoriels. $\forall f \in \mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{F}), \forall g \in \mathcal{L}(\mathcal{F}, \mathcal{G}), g \circ f \in \mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{G})$ (**la composée de deux applications linéaires est une application linéaire**, et en particulier la composée de deux endomorphismes est un endomorphisme).

_ $\forall f \in \mathcal{L}(\mathcal{E}, \mathcal{F})$, si f est bijective, alors $f^{-1} \in \mathcal{L}(\mathcal{F}, \mathcal{E})$. (**si elle existe, la réciproque d'une application linéaire est une application linéaire**)

1.3 Noyau et image

Définition :

Soit f une application linéaire de \mathcal{E} dans \mathcal{F} .

On appelle noyau de f , noté $\text{Ker } f$, l'ensemble des antécédents de $\mathbf{0}_{\mathcal{F}}$ par f .

$$\text{Ker } f = \{\mathbf{x} \in \mathcal{E} \mid f(\mathbf{x}) = \mathbf{0}_{\mathcal{F}}\}$$

On appelle image de f , noté $\text{Im } f$, l'ensemble des images par f des éléments de \mathcal{E} .

$$\text{Im } f = \{f(\mathbf{x}), \mathbf{x} \in \mathcal{E}\} = \{y \in \mathcal{F} \mid \exists x \in \mathcal{E}, y = f(x)\}.$$

Propriété :

Soit f une application linéaire de \mathcal{E} dans \mathcal{F} .

Alors **$\text{Ker } f$ est un sous-espace vectoriel de \mathcal{E}** , et **$\text{Im } f$ est un sous-espace vectoriel de \mathcal{F}** .

Propriété :

Soit f est une application linéaire de \mathcal{E} vers \mathcal{F} et soit (e_1, \dots, e_n) une base de \mathcal{E} alors :

$$\text{Im } f = \text{Vect}(f(e_1), \dots, f(e_n))$$

Remarque :

_ Pour trouver $\text{Ker } f$: on résout l'équation $f(X) = 0$

_ Pour trouver $\text{Im } f$:

_ $\text{Im } f = \text{Vect}(f(e_1), \dots, f(e_n))$, où (e_1, \dots, e_n) est une base de \mathcal{E} .

_ on cherche à quelle(s) condition(s) sur Y , l'équation $f(X) = Y$ admet **au moins** une solution.

Exemple :

$$\text{Soit } f : \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} x - 2y \\ -x/2 + y \end{pmatrix}.$$

1) Déterminer une base de $\text{Ker } f$.

2) a) Déterminer une base de $\text{Im } f$.

b) Soit $Y = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$. A quelle condition $Y \in \text{Im}(f)$?

Rappel :

Soit A et B deux ensembles et f une application de A dans B .

On dit que f est **injective** si tout élément de B admet **au plus un antécédent** par f .

(pour tout $y \in B$, l'équation $f(x) = y$ admet au plus une solution)

On dit que f est **surjective** si tout élément de B admet **au moins un antécédent** par f .

(pour tout $y \in B$, l'équation $f(x) = y$ admet au moins une solution)

On dit que f est **bijjective** si f est **injective et surjective** (tout élément de B admet un et un seul antécédent par f , pour tout $y \in B$, l'équation $f(x) = y$ admet exactement une solution).

Propriété :

Soit f une application linéaire de \mathcal{E} dans \mathcal{F} . Alors :

_ f est **injective** si et seulement si $\mathbf{Ker} f = \{\mathbf{0}_{\mathcal{E}}\}$

_ f est **surjective** si et seulement si $\mathbf{Im} f = \mathcal{F}$.

Exemple :

Dans l'exemple précédent, f est-elle injective ? surjective ?

2. Applications linéaires en dimension finie

Dans toute cette partie, \mathcal{E} et \mathcal{F} sont des espaces vectoriels de dimension finie.

2.1 Rang d'une application linéaire

Définition :

Soit $f \in$ une application linéaire de \mathcal{E} vers \mathcal{F} .

On appelle **rang de f** la **dimension de $\mathbf{Im} f$** .

Remarque :

On sait que, si (e_1, \dots, e_n) est une base de \mathcal{E} , alors $\mathbf{Im} f = \text{Vect}(f(e_1), \dots, f(e_n))$.

Donc le rang de f est le rang de la famille $f(e_1), \dots, f(e_n)$.

Théorème du rang :

Soit $f \in$ une application linéaire de \mathcal{E} vers \mathcal{F} .

Alors **$\dim(\mathbf{Ker} f) + \text{rang}(f) = \dim(\mathcal{E})$** .

$$(\dim(\mathbf{Ker} f) + \dim(\mathbf{Im}(f)) = \dim(\mathcal{E})).$$

Remarque :

Si on trouve $\mathbf{Ker} f$ et sa dimension, on peut en déduire la dimension de $\mathbf{Im}(f)$.

Il suffit de trouver une famille libre de $\mathbf{Im}(f)$ de cardinal $\dim(\mathbf{Im}(f))$ pour trouver une base de $\mathbf{Im}(f)$.

(un élément de $\mathbf{Im}(f)$ est de la forme $f(x)$, où $x \in \mathcal{E}$).

Exemple :

Dans l'exemple précédent, on a trouvé : $\mathbf{Ker} f = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$. En déduire la dimension et une base de $\mathbf{Im}(f)$.

Propriété : Endomorphisme en dimension finie

Soit \mathcal{E} un espace de **dimension finie** n et f un **endomorphisme** de \mathcal{E} .

Les affirmations suivantes sont **équivalentes** :

- (1) f est **bijective**
- (2) f est **injective**
- (3) **rang(f) = n**
- (4) f est **surjective**

Démonstration :

(1) \Rightarrow (2) si f est bijective, alors f est injective par définition

(2) \Rightarrow (3) : si f injective $\text{Ker } f = \{0\}$ donc $\dim(\text{Ker } f) = 0$

D'après le théorème du rang $\text{rang}(f) = n - \dim(\text{Ker}(f)) = n$

(3) \Rightarrow (4) : si $\text{rang}(f) = n$ $\dim(\text{Im}(f)) = n = \dim(\mathcal{E})$

$\text{Im}(f)$ est un sous-espace vectoriel de \mathcal{E} de même dimension que \mathcal{E} , donc $\text{Im } f = \mathcal{E}$ donc f est surjective.

(4) \Rightarrow (1) si f est surjective $\dim(\text{Im}(f)) = n$

D'après le théorème du rang $\dim(\text{Ker}(f)) = n - \dim(\text{Im}(f)) = n - n = 0$ donc $\text{Ker}(f) = \{0\}$.

Donc f est injective. Donc f est bijective.

Exemple :

Soit f l'endomorphisme de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$:
$$\left\{ \begin{array}{l} \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \\ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} x + 2y \\ 3x - y \end{pmatrix} \end{array} \right. .$$

Déterminer $\text{Ker}(f)$. f est-elle un automorphisme ?

Remarque :

Attention, si \mathcal{E} n'est pas de dimension finie, un endomorphisme peut être injectif sans être surjectif ou inversement.

Ex : On peut montrer que $f : \left\{ \begin{array}{l} \mathbb{R}[X] \longrightarrow \mathbb{R}[X] \\ \mathbb{P} \longmapsto \mathbb{P}' \end{array} \right.$ est surjective, mais n'est pas injective.

2.2 Matrice d'une application linéaire

Définition :

Soit \mathcal{E} un espace vectoriel de dimension n et \mathcal{F} un espace vectoriel de dimension p .

Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de \mathcal{E} , et $\mathcal{C} = (f_1, \dots, f_p)$ une base de \mathcal{F} .

Soit u une application linéaire de \mathcal{E} dans \mathcal{F} .

On appelle **matrice de u dans les bases \mathcal{B} et \mathcal{C}** la matrice de la famille $(u(e_1), \dots, u(e_n))$ dans la base $\mathcal{C} = (f_1, \dots, f_p)$.

$$\mathbf{M}_{\mathcal{B},\mathcal{C}}(\mathbf{u}) = \begin{pmatrix} \mathbf{u}(e_1) & \dots & \mathbf{u}(e_n) \\ \mathbf{f}_1 \\ \dots \\ \mathbf{f}_p \end{pmatrix}$$

Exemple :

$$\text{Soit } u : \begin{cases} \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}) \\ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} -x + 2y \\ -4x + 5y \\ 3y \end{pmatrix} \end{cases}$$

Soit $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$ la base canonique de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$ et $\mathcal{C} = (f_1, f_2, f_3)$ la base canonique de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$.

Déterminer la matrice de u dans les bases \mathcal{B} et \mathcal{C} .

Propriété : Ecriture matricielle d'une application linéaire

Soit \mathcal{E} et \mathcal{F} deux espaces vectoriels. Soit \mathcal{B} est une base de \mathcal{E} et \mathcal{C} une base de \mathcal{F} .

Soit u une application linéaire de \mathcal{E} dans \mathcal{F} .

Soit $x \in \mathcal{E}$. On pose $y = u(x)$.

Si on note $\mathbf{X} = \mathbf{M}_{\mathcal{B}}(\mathbf{x})$ $\mathbf{Y} = \mathbf{M}_{\mathcal{C}}(\mathbf{y})$ et $\mathbf{A} = \mathbf{M}_{\mathcal{B},\mathcal{C}}(\mathbf{u})$ alors $\mathbf{Y} = \mathbf{A}\mathbf{X}$

Exemple :

Soit f l'endomorphisme de \mathbb{R}^2 dont la matrice dans la base canonique est $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$.

On pose $x = (2; 3)$. Déterminer $f(x)$.

Propriété :

Soit f une application de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ dans $\mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$.

S'il existe une matrice $M \in \mathcal{M}_{p,n}(\mathbb{R})$ telle que $\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $f(X) = M.X$, alors :

– f est une application linéaire

– la matrice de f dans les bases canoniques est M .

Ex : Soit $f : \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ définie par $f \left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} x + 3y \\ -x + y \\ 3y \end{pmatrix}$. Montrer que f est une application linéaire de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$ dans $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$ et

déterminer sa matrice dans les bases canoniques.

Définition :

Soit $M \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$. L'**application linéaire canoniquement associée à M** est l'application

$f : \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ définie par : $\forall X \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$, $f(X) = MX$.

(c'est l'application linéaire dont la matrice dans les bases canoniques est M)

2.2 Matrice d'un endomorphisme

Dans cette partie, on considère un espace vectoriel \mathcal{E} de dimension n .

Définition :

Soit f un endomorphisme de \mathcal{E} et $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de \mathcal{E} .
 On appelle **matrice de f dans la base \mathcal{B}** la matrice de la famille $(f(e_1), \dots, f(e_n))$ dans la base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$.

$$M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} f(e_1) & \dots & f(e_n) \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} \begin{matrix} e_1 \\ \dots \\ e_n \end{matrix} \quad (\text{attention, c'est la même base au départ et à l'arrivée !})$$

Exemples :

1) Soit $f : \begin{cases} \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \\ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} -x + 2y \\ -4x + 5y \end{pmatrix} \end{cases}$.

a) Soit $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$ la base canonique de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$. Déterminer la matrice de f dans la base \mathcal{B} .

b) Soit $u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $u_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$. On voit facilement que $\mathcal{B}' = (u_1, u_2)$ est une base de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$.

Déterminer la matrice de f dans la base \mathcal{B}' .

2) Soit $f : \begin{cases} \mathbb{R}_1[X] \longrightarrow \mathbb{R}_1[X] \\ P \longmapsto P + (X - 1)P' \end{cases}$. Soit $\mathcal{B} = (e_0, e_1)$ la base canonique de $\mathbb{R}_1[X]$.

Déterminer la matrice de f dans la base \mathcal{B} .

Définition :

Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. **L'endomorphisme canoniquement associée à M** est l'application $f : \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ définie par : $\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), f(X) = MX$.
 (c'est l'endomorphisme dont la matrice dans la base canonique est M)

Exemple : Soit $M = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$. Soit g l'endomorphisme de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$ canoniquement associé.

Alors $\forall \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}), g\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) =$

2.3 Opérations sur les matrices carrées

Propriété :

Soit \mathcal{E} un espace vectoriel de dimension finie. Soit \mathcal{B} une base de \mathcal{E}
 Soit f et g deux endomorphismes de \mathcal{E} . Alors :
 $f = g$ si et seulement si $M_{\mathcal{B}}(f) = M_{\mathcal{B}}(g)$.

Remarque :

Une fois que les bases sont choisies, il est donc équivalent de travailler sur l'endomorphisme ou sur sa matrice. Attention à bien choisir la base !

Définition :

Soit f un endomorphisme d'un espace vectoriel \mathcal{E} .
 On note : $f^0 = \text{id}_{\mathcal{E}}$, $f^1 = f$, $f^2 = f \circ f$, ..., $\forall n \in \mathbb{N}$, $f^{n+1} = f \circ f^n$

Propriété :

Soit \mathcal{E} un espace vectoriel de dimension p . Soit \mathcal{B} une base de \mathcal{E} .
 Soit f et g deux endomorphismes de \mathcal{E} , λ un réel et n un entier naturel.

- _ $M_{\mathcal{B}}(\mathbf{0}_{\mathcal{E}}) = \mathbf{0}_p$
- _ $M_{\mathcal{B}}(\text{id}_{\mathcal{E}}) = \mathbf{I}_p$
- _ $M_{\mathcal{B}}(f + g) = M_{\mathcal{B}}(f) + M_{\mathcal{B}}(g)$
- _ $M_{\mathcal{B}}(\lambda f) = \lambda \times M_{\mathcal{B}}(f)$.
- _ $M_{\mathcal{B}}(g \circ f) = M_{\mathcal{B}}(g) \times M_{\mathcal{B}}(f)$.
- _ $M_{\mathcal{B}}(f^n) = (M_{\mathcal{B}}(f))^n$
- _ f est **bijective** si et seulement si $M_{\mathcal{B}}(f)$ est **inversible**. Dans ce cas, $M_{\mathcal{B}}(f^{-1}) = (M_{\mathcal{B}}(f))^{-1}$

Remarque :

On peut généraliser les propriétés précédentes pour des applications linéaires (sauf pour l'identité et la puissance qui n'ont un sens que pour des endomorphismes)

Exemple : Soit $f \begin{cases} \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \\ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} x - y \\ 2y \end{pmatrix} \end{cases}$.

- 1) f est-elle un automorphisme ?
- 2) Montrer que $f^2 - 3f + 2\text{id}_{\mathcal{E}} = 0_{\mathcal{E}}$.

Propriété : rang d'une matrice / d'un endomorphisme

Soit f un endomorphisme d'un espace vectoriel \mathcal{E} , et \mathcal{B} une base de \mathcal{E} .

On note $\mathbf{M} = \mathbf{M}_{\mathcal{B}}(f)$. Alors **le rang de f est égal au rang de \mathbf{M} .**

Démonstration :

$$\begin{aligned} \text{rang}(\mathbf{M}) &= \text{rang}(\text{vecteurs colonnes}) = \text{rang}(f(e_1), \dots, f(e_n)) \\ &= \dim(\text{Vect}(f(e_1), \dots, f(e_n))) = \dim(\text{Im}(f)) = \text{rang}(f). \end{aligned}$$

3. Changement de base

3.1 Matrice de passage

Définition : Matrice de passage

Soit \mathcal{E} un espace vectoriel de dimension n .

Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ et $\mathcal{B}' = (e'_1, \dots, e'_n)$ deux bases de \mathcal{E} .

On appelle matrice de passage de \mathcal{B} à \mathcal{B}' la matrice, notée $\mathbf{P}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$ définie par :

$$\mathbf{P}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'} = \mathbf{M}_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}') = \mathbf{M}_{(e_1, \dots, e_n)}(e'_1, \dots, e'_n) = \begin{pmatrix} & e'_1 & \dots & e'_n \\ \mathbf{e}_1 & & & \\ \dots & & & \\ \mathbf{e}_n & & & \end{pmatrix}$$

Remarque :

D'après le chapitre précédent, on sait que, comme \mathcal{B} et \mathcal{B}' sont des bases de \mathcal{E} , $\mathbf{P}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$ est inversible.

Exemple :

Dans $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$, soit \mathcal{B} la base canonique et $\mathcal{B}' = (u_1, u_2)$ avec $u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ et $u_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$.

On sait que \mathcal{B}' est une base de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$ (deux vecteurs non colinéaires, $\dim(\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})) = 2$).

Soit \mathbf{P} la matrice de passage de \mathcal{B} à \mathcal{B}' . Déterminer \mathbf{P} .

Propriété :

Soit \mathcal{B} et \mathcal{B}' deux bases de \mathcal{E} . Alors $\mathbf{P}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$ est inversible et $(\mathbf{P}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'})^{-1} = \mathbf{P}_{\mathcal{B}', \mathcal{B}}$

Propriété : Changement de base pour un vecteur

Soit \mathcal{B} et \mathcal{B}' deux bases de \mathcal{E} . Soit $x \in \mathcal{E}$.

$$\text{Si on note } \begin{cases} \mathbf{X} = \mathbf{M}_{\mathcal{B}}(x) \\ \mathbf{X}' = \mathbf{M}_{\mathcal{B}'}(x) \\ \mathbf{P} = \mathbf{P}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'} \end{cases}, \text{ alors } \mathbf{X} = \mathbf{P}\mathbf{X}' \text{ et } \mathbf{X}' = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{X}$$

Exemple : Suite de l'exemple précédent :

On admet que $\mathbf{P}^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$. Soit $x = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix}$. Déterminer les coordonnées de x dans \mathcal{B}' .

3.2 Changement de base pour un endomorphisme

Propriété : **Formule de changement de base pour un endomorphisme**

Soit f un endomorphisme d'un espace vectoriel \mathcal{E} de dimension n .

Soit \mathcal{B} et \mathcal{B}' deux bases de \mathcal{E} .

$$\text{Si } \begin{cases} \mathbf{A} = \mathbf{M}_{\mathcal{B}}(f) \\ \mathbf{A}' = \mathbf{M}_{\mathcal{B}'}(f) \end{cases} \text{ alors } \mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{A}'\mathbf{P}^{-1} \text{ et } \mathbf{A}' = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P}$$

$$\mathbf{P} = \mathbf{P}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$$

Attention, propriété **TRES IMPORTANTE** !

Exemple :

$$\text{Soit } f : \begin{cases} \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \\ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} -x + 2y \\ -4x + 5y \end{pmatrix} \end{cases}$$

Soit \mathcal{B} la base canonique de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$ et $\mathcal{B}' = (u_1, u_2)$ avec $u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $u_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

$$\text{On a vu que } \mathbf{A} = \mathbf{M}_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -4 & 5 \end{pmatrix} \quad \mathbf{A}' = \mathbf{M}_{\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

Exprimer la matrice \mathbf{A} en fonction de \mathbf{A}' .

Définition :

Soit $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et $\mathbf{B} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

On dit que les matrices \mathbf{A} et \mathbf{B} sont **semblables** s'il existe une matrice $\mathbf{P} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ inversible telle que :

$$\mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{B}\mathbf{P}^{-1}.$$

Remarque :

Deux matrices sont semblables si ce sont les matrices d'un **même endomorphisme** dans deux bases de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

3.3 Applications de la formule de changement de base

Remarques :

_ une égalité matricielle est équivalente à une égalité obtenue en **multipliant à gauche ou à droite** par une **matrice inversible**.

_ on a donc $\mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{B}\mathbf{P}^{-1} \Leftrightarrow \mathbf{B} = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P}$

Démonstration : $\mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{B}\mathbf{P}^{-1} \Leftrightarrow \mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P} = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{P}\mathbf{B}\mathbf{P}^{-1}\mathbf{P}$ ($\times \mathbf{P}^{-1}$ à gauche, $\times \mathbf{P}$ à droite)
 $\Leftrightarrow \mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P} = \mathbf{B}$)

Méthode :

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Supposons qu'à l'aide de la formule de changement de base, on trouve : $A = \mathbf{PBP}^{-1}$, avec $\mathbf{P} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ inversible et $\mathbf{B} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Si le changement de base est intéressant (voir chapitre réduction), \mathbf{B} est plus simple que A (diagonale ou triangulaire).

Les exemples seront la suite de l'exemple précédent :

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -4 & 5 \end{pmatrix} \quad A = \mathbf{P}\mathbf{A}'\mathbf{P}^{-1}, \text{ avec } \mathbf{A}' = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}, \mathbf{P} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}. \text{ On admet que } \mathbf{P}^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

- **Calcul de l'inverse de A :**

Rappel :

Soit B et C deux matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Si les matrices B et C sont inversibles, alors la matrice BC est inversible et $(BC)^{-1} = C^{-1}B^{-1}$.

Méthode :

On suppose que $A = \mathbf{PBP}^{-1}$, avec \mathbf{P} inversible. (et donc \mathbf{P}^{-1} aussi).

Si \mathbf{B} est inversible, alors A est inversible comme produit de matrices inversibles et

$$A^{-1} = (\mathbf{PBP}^{-1})^{-1} = (\mathbf{P}^{-1})^{-1}\mathbf{B}^{-1}\mathbf{P}^{-1} = \mathbf{P}\mathbf{B}^{-1}\mathbf{P}^{-1}. \text{ (à redémontrer à chaque fois)}$$

Exemple : (avec l'exemple précédent).

Montrer que A est inversible et déterminer A^{-1} .

Remarque :

A et B sont semblables, donc représentent le même endomorphisme u (dans deux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}').

Donc A et B sont inversibles si et seulement si u est bijectif.

Donc A est inversible si et seulement si B est inversible.

Dans ce cas, on a : $A^{-1} = M_{\mathcal{B}}(u^{-1})$ et $B^{-1} = M_{\mathcal{B}'}(u^{-1})$.

Donc d'après la formule de changement de base, $A^{-1} = \mathbf{P}\mathbf{B}^{-1}\mathbf{P}^{-1}$

- **Calcul de A^n :**

Propriété : A retenir, mais à redémontrer à chaque fois :

Soit $A \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$, $B \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$, et $P \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$, inversible.

Si $A = P.B.P^{-1}$ alors $\forall n \in \mathbb{N}$, $A^n = P.B^n.P^{-1}$

Démonstration :

$$\begin{aligned} _ \text{ pour tout } n \in \mathbb{N}, A^n &= (PBP^{-1})^n = (PBP^{-1})(PBP^{-1})\dots(PBP^{-1}) \\ &= PB(P^{-1}P)B(P^{-1}P)B\dots B(P^{-1}P)BP^{-1} \\ &= PB^nP^{-1} \end{aligned}$$

_ ou, plus proprement par récurrence

_ ou : A et B sont semblable donc représentent un même endomorphisme u dans deux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}' .

On a alors : $M_{\mathcal{B}}(u^n) = A^n$ et $M_{\mathcal{B}'}(u^n) = B^n$

D'après la formule de changement de base, appliquée à u^n , on a donc : $A^n = PB^nP^{-1}$.

Ex : (suite de l'exemple précédent). Déterminer l'expression de A^n .

Remarque : Changement de base et polynôme de matrice

On suppose toujours que $A = P.B.P^{-1}$.

Soit $Q(X) \in \mathbb{R}[X]$, de la forme $Q(X) = a_n X^n + a_{n-1} X^{n-1} + \dots + a_1 X + a_0$

$$\begin{aligned} \text{Alors } Q(A) &= a_n A^n + a_{n-1} A^{n-1} + \dots + a_1 A + a_0 I_2 \\ &= a_n P.B^n.P^{-1} + a_{n-1} P.B^{n-1}.P^{-1} + \dots + a_1 P.B.P^{-1} + a_0 P.I_2.P^{-1} \\ &= P (a_n B^n + a_{n-1} B^{n-1} + \dots + a_1 B + a_0 I_2) P^{-1} \\ &= P.Q(B).P^{-1} \end{aligned}$$

- **Equations matricielles :**

Méthode :

On cherche à résoudre une équation d'inconnue M .

_ on pose, par exemple $N = P^{-1}MP$, on obtient une **équation dans l'inconnue secondaire N** , qui est en général plus simple.

_ on **résout l'équation en N** (à l'aide de **coefficients indéterminés** très souvent)

_ on **résout l'équation en M** (à l'aide de $M = PNP^{-1}$).

Exemple : (suite de l'exemple précédent).

On cherche à résoudre l'équation $AM = M$, d'inconnue $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$.

1) On pose $N = P^{-1}MP$. Montrer que $AM = M \Leftrightarrow A'N = N$.

2) Résoudre l'équation $A'N = N$, d'inconnue $N \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$.

3) En déduire une base de l'ensemble des solutions de l'équation $AM = M$, d'inconnue $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$.