

D.M. n°4 niveau 2 – Correction

Extraits ESSEC 2 2023

1. a) Par récurrence sur i :

– pour $i = 1$: $G^1 = G$ et $(-\alpha - \beta)^{1-1}G = 1.G = G$ donc la propriété est vraie pour $i = 1$

– supposons qu'à un rang i , $G^i = (-\alpha - \beta)^{i-1}G$.

Alors $G^{i+1} = G^i \cdot G = (-\alpha - \beta)^{i-1}G \cdot G = (-\alpha - \beta)^{i-1}G^2$

$$\text{Or } \begin{pmatrix} -\alpha - \beta & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -\alpha - \beta & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} (-\alpha - \beta)^2 & -\alpha^2 - \alpha\beta & -\alpha\beta - \beta^2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = (-\alpha - \beta) \begin{pmatrix} -\alpha - \beta & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = (-\alpha - \beta)G$$

Donc $G^{i+1} = (-\alpha - \beta)^{i-1}(-\alpha - \beta)G = (-\alpha - \beta)^iG$ Donc $\forall i \geq i, (-\alpha - \beta)^{i-1}G$.

b) Les matrices I_3 et $\frac{t}{k}G$ commutent, donc d'après le binôme de Newton,

$$\begin{aligned} \left(I_3 + \frac{t}{k}G\right)^k &= \sum_{i=0}^k \binom{k}{i} I_3^{k-i} \left(\frac{t}{k}G\right)^i = \binom{k}{0} I_3^k \left(\frac{t}{k}G\right)^0 + \sum_{i=1}^k \binom{k}{i} I_3^{k-i} \left(\frac{t}{k}\right)^i G^i \\ &= I_3 + \sum_{i=1}^k \binom{k}{i} I_3 \left(\frac{t}{k}\right)^i (-\alpha - \beta)^{i-1}G = I_3 + \left(\sum_{i=1}^k \binom{k}{i} \left(\frac{t}{k}\right)^i (-\alpha - \beta)^{i-1} \right) G \\ &\stackrel{\text{(a)}}{=} \sum_{i=1}^k \binom{k}{i} \left(\frac{t}{k}\right)^i (-\alpha - \beta)^{i-1} = \sum_{i=1}^k \binom{k}{i} \left(\frac{t}{k}\right)^i \frac{(-\alpha - \beta)^i}{-\alpha - \beta} \quad (\alpha + \beta \neq 0 \text{ car les deux sont strictement positifs}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= -\frac{1}{\alpha + \beta} \left(\sum_{i=0}^k \binom{k}{i} \left(-\frac{t(\alpha + \beta)}{k}\right)^i 1^{k-i} - \binom{k}{0} \cdot 1 \right) \\ &= -\frac{1}{\alpha + \beta} \left(\left(-\frac{t(\alpha + \beta)}{k} + 1\right)^k - 1 \right) \quad (\text{d'après le binôme de Newton}) = \frac{1 - \left(1 - (\alpha + \beta)\frac{t}{k}\right)^k}{\alpha + \beta} \end{aligned}$$

$$\text{d) Donc } \forall k \geq 1, \left(I_3 + \frac{t}{k}G\right)^k = I_3 + \frac{1 - \left(1 - (\alpha + \beta)\frac{t}{k}\right)^k}{\alpha + \beta} G$$

$$\left(1 - \frac{(\alpha + \beta)t}{k}\right)^k = \exp\left(k \cdot \ln\left(1 - \frac{(\alpha + \beta)t}{k}\right)\right)$$

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} -\frac{(\alpha + \beta)t}{k} = 0 \text{ donc } \ln\left(1 - \frac{(\alpha + \beta)t}{k}\right) \underset{+\infty}{\sim} -\frac{(\alpha + \beta)t}{k} \text{ donc } k \cdot \ln\left(1 - \frac{(\alpha + \beta)t}{k}\right) \underset{+\infty}{\sim} -(\alpha + \beta)t$$

Donc $\lim_{k \rightarrow +\infty} k \cdot \ln\left(1 - \frac{(\alpha + \beta)t}{k}\right) = -(\alpha + \beta)t$. Par continuité de la fonction exp,

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \left(1 - \frac{(\alpha + \beta)t}{k}\right)^k = e^{-(\alpha + \beta)t} \text{ donc } \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{1 - \left(1 - (\alpha + \beta)\frac{t}{k}\right)^k}{\alpha + \beta} = \frac{1 - e^{-(\alpha + \beta)t}}{\alpha + \beta}$$

D'après la définition de la convergence de matrice, on peut démontrer facilement la propriété suivante :

Soit $(A_k)_{k \geq 1}$ et $(B_k)_{k \geq 1}$ deux suites de matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, A , B et C des matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $(\lambda_k)_{k \geq 1}$ une suite de réels et λ un réel :

– Si $(A_k)_{k \geq 1}$ converge vers A et si $(B_k)_{k \geq 1}$ converge vers B , alors $(A_k + B_k)_{k \geq 1}$ converge vers $A + B$

– Si $(\lambda_k)_{k \geq 1}$ converge vers λ , alors $(\lambda_k C)_{k \geq 1}$ converge vers $\lambda \cdot C$

$$\text{Donc } M(t) = \lim_{k \rightarrow +\infty} \left(I_3 + \frac{t}{k} G \right)^k = I_3 + \frac{1 - e^{-(\alpha+\beta)t}}{\alpha + \beta} G.$$

2. a)

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ -4 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ -4 & 0 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 4 & 1 & -5 \\ -20 & 4 & 16 \end{pmatrix}$$

$$\text{Donc } A^3 - 2A^2 + A = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} -1 & -1 & 2 \\ 8 & -1 & -7 \\ -28 & 8 & 20 \end{pmatrix} - \frac{2}{9} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 4 & 1 & -5 \\ -20 & 4 & 16 \end{pmatrix} + \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 3 & -3 & 0 \\ 0 & 3 & -3 \\ -12 & 0 & 12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0_3.$$

Donc le polynôme $U(x) = x^3 - 2x^2 + x$ est un polynôme annulateur de A .

b) $U(x) = x(x^2 - 2x + 1) = x(x - 1)^2$ donc (*) devient : $\left(1 + \frac{\theta}{k} x\right)^k = Q(x)x(x - 1)^2 + ax^2 + bx + c$

En évaluant cette égalité en $x = 0$, on obtient : $1^k = Q(0).0 + a.0^2 + b.0 + c$ donc $c = 1$

En évaluant cette égalité en $x = 1$: $\left(1 + \frac{\theta}{k}\right)^k = Q(1).0 + a.1^2 + b.1 + c$ donc $a + b + c = \left(1 + \frac{\theta}{k}\right)^k$

c) En dérivant (*), on a : $k \cdot \frac{\theta}{k} \left(1 + \frac{\theta}{k} x\right)^{k-1} = Q(x)U'(x) + Q'(x)U(x) + 2ax + b$ avec $U'(x) = 3x^2 - 4x + 1$

En évaluant en $x = 1$:

$$\theta \left(1 + \frac{\theta}{k}\right)^{k-1} = Q(1)U'(1) + Q'(1)U(1) + 2a + b \quad \text{avec } U(1) = 0 \text{ et } U'(1) = 0 \quad \text{Donc } 2a + b = \theta \left(1 + \frac{\theta}{k}\right)^{k-1}.$$

D'où le système :
$$\begin{cases} a + b = \left(1 + \frac{\theta}{k}\right)^k - 1 \\ 2a + b = \theta \left(1 + \frac{\theta}{k}\right)^{k-1} \end{cases} \quad \begin{cases} a + b = \left(1 + \frac{\theta}{k}\right)^k - 1 \\ a = \theta \left(1 + \frac{\theta}{k}\right)^{k-1} - \left(1 + \frac{\theta}{k}\right)^k + 1 \end{cases} \quad L_2 \leftarrow L_2 - L_1$$

En remplaçant dans L_1 : $b = 2\left(1 + \frac{\theta}{k}\right)^k - \theta \left(1 + \frac{\theta}{k}\right)^{k-1} - 2$

d) En évaluant l'égalité polynomiale (*) à la matrice A , on obtient :

$$\left(I_3 + \frac{\theta}{k} A\right)^k = Q(A)U(A) + aA^2 + bA + cI_3 \quad \left(I_3 + \frac{\theta}{k} A\right)^k = aA^2 + bA + cI_3 \quad \text{car } U(A) = 0$$

Or $G = -\alpha A$ donc $\left(I_3 + \frac{t}{k} G\right)^k = \left(I_3 - \frac{t\alpha}{k} A\right)^k$

Avec $\theta = -t\alpha$, on a :

$$\left(I_3 + \frac{t}{k} G\right)^k = \left(-t\alpha \left(1 - \frac{t\alpha}{k}\right)^{k-1} - \left(1 - \frac{t\alpha}{k}\right)^k + 1\right) A^2 + \left(2\left(1 - \frac{t\alpha}{k}\right)^k + t\alpha \left(1 - \frac{t\alpha}{k}\right)^{k-1} - 2\right) A + I_3$$

Or de la même manière qu'en question 1 : $\lim_{k \rightarrow +\infty} \left(1 - \frac{t\alpha}{k}\right)^k = \lim_{k \rightarrow +\infty} \exp\left(k \cdot \ln\left(1 - \frac{t\alpha}{k}\right)\right) = \exp(-t\alpha)$

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \left(1 - \frac{t\alpha}{k}\right)^{k-1} = \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{\left(1 - \frac{t\alpha}{k}\right)^k}{\left(1 - \frac{t\alpha}{k}\right)} = \frac{\exp(-t\alpha)}{1} = \exp(-t\alpha)$$

$$\begin{aligned} \text{Donc } M(t) &= \lim_{k \rightarrow +\infty} \left(I_3 + \frac{t}{k} G\right)^k = (-t\alpha e^{-t\alpha} - e^{-t\alpha} + 1)A^2 + (2e^{-t\alpha} + t\alpha e^{-t\alpha} - 2)A + I_3 \\ &= (1 - (1 + \alpha t)e^{-t\alpha})A^2 + ((2 + \alpha t)e^{-t\alpha} - 2)A + I_3. \end{aligned}$$